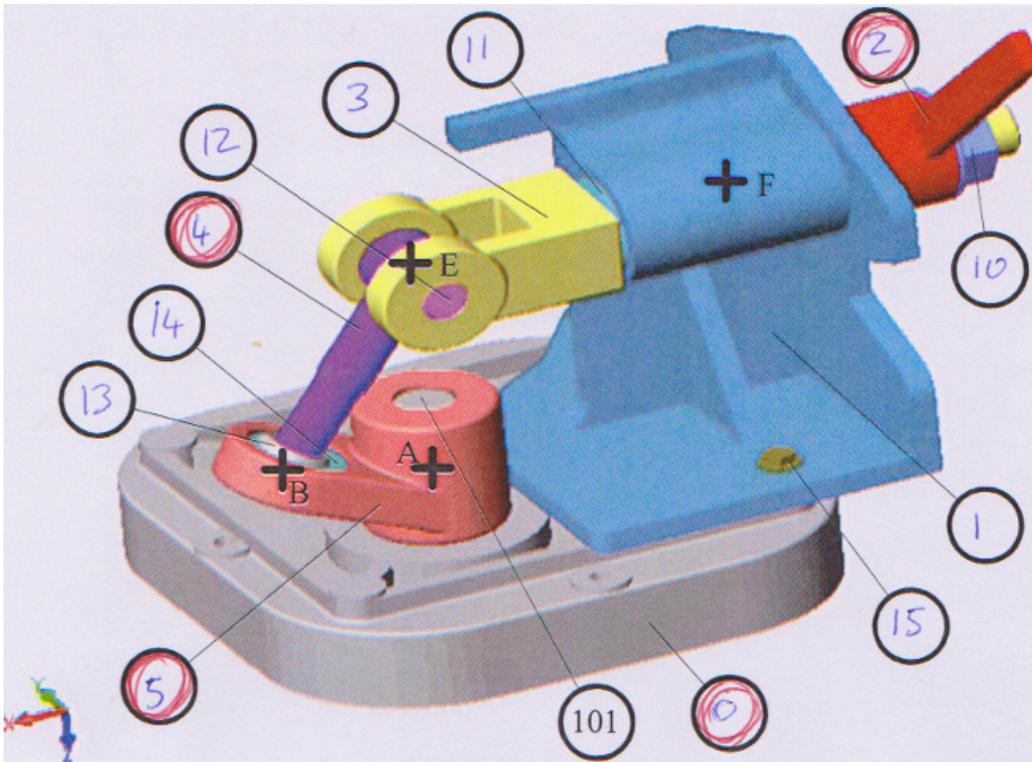


**Objectif général : Tracer le schéma cinématique du mécanisme.**



Remarques :

- La pièce 101 est l'arbre du moteur électrique qui entraîne le mécanisme. La partie fixe de ce moteur est boulonnée sous le socle gris. Elle n'est pas représentée.
- La barrière est fixée sur la pièce rouge en haut à droite de la vue ci-dessus.

### Étapes de la méthode :

- Numérotter les pièces ci-dessus.
- Définir les classes d'équivalences.
- Tracer le graphe des liaisons, nommer et caractériser les liaisons.
- Tracer le schéma cinématique dans le plan (z;x)

Classes d'équivalences:

$$S_0 = \{0; 1; 15; 11\}$$

$$S_2 = \{2; 3; 10; 12\}$$

$$S_4 = \{4; 13\}$$

$$S_5 = \{5; 101; 14\}$$

Graphique des liaisons:

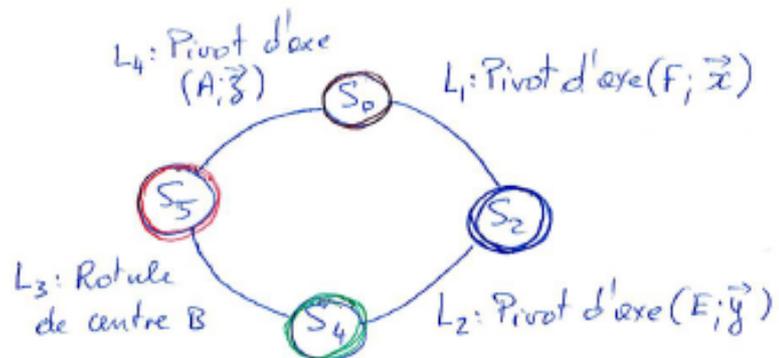


Schéma cinématique:

